



«Развитие навыков алгоритмики посредством работы с алгоритмическим набором РоботМышь и другими безэкранными робототехническими наборами»



Стрелкова Мария Андреевна,

учитель-логопед МАДОУ д/с № 78 г. Калининград, Россия



ФОП ДО.

Целевые ориентиры – социально-нормативные возрастные характеристики возможных достижений ребенка на этапе завершения уровня дошкольного образования, которые обусловливают формирование у детей предпосылок к учебной деятельности.

Дошкольник должен быть способен на этапе завершения уровня дошкольного образования:

- управлять своим поведением и планировать свои действия с точки зрения первичных ценностных представлений;
- планировать свои действия, направленные на достижение конкретной цели; применять самостоятельно усвоенные знания и способы деятельности для решения новых задач, поставленных как взрослым, так и им самим, тем самым овладеть предпосылками формирования регулятивного блока универсальных учебных действий













































> Алгоритм выступает как способ принятия и удержания цели своей деятельности.

Это последовательность операций, необходимых для решения практических и учебных задач.

 Формирование алгоритмических умений у будущих первоклассников составляет основу развития у них предпосылок к учебной деятельности.











































АЛГОРИТМ

В общем смысле алгоритмом можно назвать любую последовательность действий, которые можно чётко описать и разделить на простые шаги, которые приводят к достижению какой-то цели

- 1. Линейный алгоритм алгоритм, в котором команды (действия) выполняются последовательно, одно за другим, без каких-либо условий или повторений
- 2. Разветвляющийся алгоритм это алгоритм, при котором в зависимости от выполнения некоторого условия совершается одна или другая последовательность команд.
- 3. Циклический алгоритм содержит конструкцию «повторение»
- с заранее известным количеством повторений используется, когда известно, сколько раз нужно выполнить действия.
- с условием, в котором количество повторений зависит от какого-либо условия. В таких случаях тело цикла выполняется, пока не выполнено заданное условие.

















































































Понятия о последовательности следует формировать на примерах окружающего мира и жизненного опыта ребёнка:

- Временные (год, месяц, дни недели, рост и цветение одуванчика примеры циклических алгоритмов)
- Деятельностные (порядок выполнения каких-либо действий: инструкции по сборке построек из конструктора, кулинарные рецепты, алгоритм рисования чего-либо, алгоритм лепки снеговика и пр. – примеры линейных алгоритмов; Игра «Да-нет» - *пример разветвляющегося алгоритма*)

















































Начинать работу по формированию алгоритмических умений и начальных навыков программирования с помощью робототехнических наборов следует с формирования понимания у детей, что любое действие может быть обозначено символом. Для этого педагог вводит понятия, команды: «Шаг вперёд», «Шаг назад», «Поворот направо», «Поворот налево».











































Использование напольных игр, направленных на развитие алгоритмических умений дошкольников









































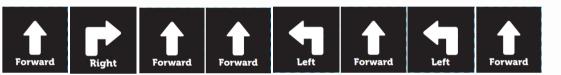


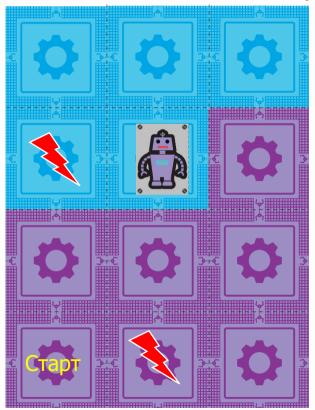






Определите роли. Проведи робота по маршруту. Где он окажется? Проверь себя









































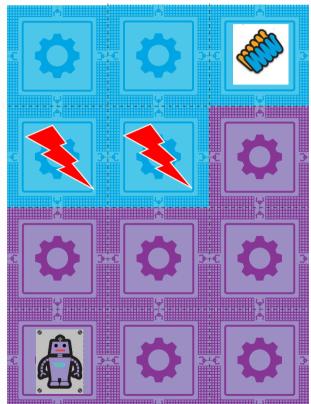






Роботу нужны новые пружины. Составь алгоритм следования робота до мастерской.

























































































Формирование алгоритмических умений и начальных навыков программирования с помощью робототехнических наборов



















































Этапы обучения работе детей с РоботМышью включают в себя:

1. Знакомство с набором.

Педагог знакомит детей с «мышкой», предлагает рассмотреть её яркие кнопки, попробовать звуковые и визуальные эффекты. Далее изучаются игровое поле и карточки, позволяющие выкладывать алгоритмы. На каждой карточке изображено направление или шаг, который используется для программирования робота. Механически перемещая мышь по полю, педагог показывает детям, каким образом робо-мышь совершает манёвры («шаг вперёд», «шаг назад», «поворот направо», «поворот налево»).

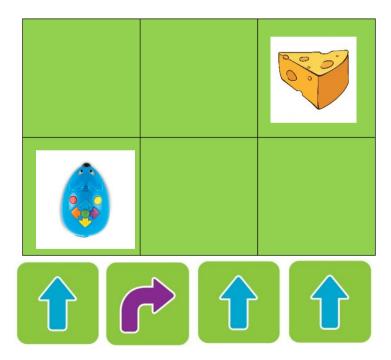
- 2. Выкладывание алгоритма и запуск робота самостоятельно педагогом.
- Педагог самостоятельно выкладывает алгоритм, и самостоятельно программирует робота, дети наблюдают за действиями педагога.
- 3. Выкладывание алгоритма педагогом, запуск робота самостоятельно ребёнком. Педагог самостоятельно выкладывает алгоритм, предлагая ребёнку запрограммировать робота для достижения цели.
- 4. Выкладывание алгоритма совместно взрослым и ребёнком.

Вначале дети учатся ориентироваться на тематическом поле, пошагово выкладывают маршрут движения РоботМыши к цели, проговаривая каждое действие, затем переносят схему маршрута на игрушку.

- 5. Самостоятельное выкладывание алгоритма движения детьми и запуск робота.
- После понимания детьми основ работы с РоботМышью, дошкольники самостоятельно выкладывают алгоритм движения мыши и отправляют её к цели.
- 6. Самостоятельное раскладывание поля, выполнение заданий по схеме, по условию.
- 7. Проектная деятельность

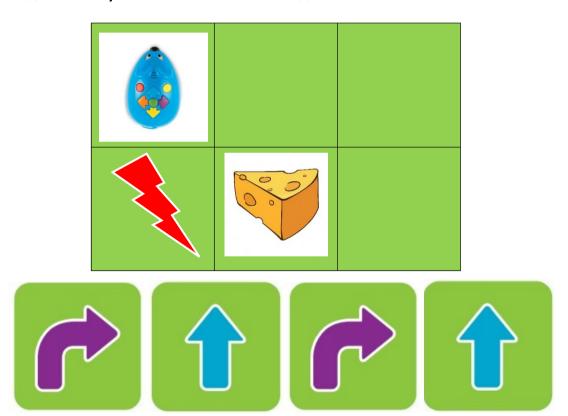


Выполнение задания с условием: «Куда приведёт робота этот алгоритм?»



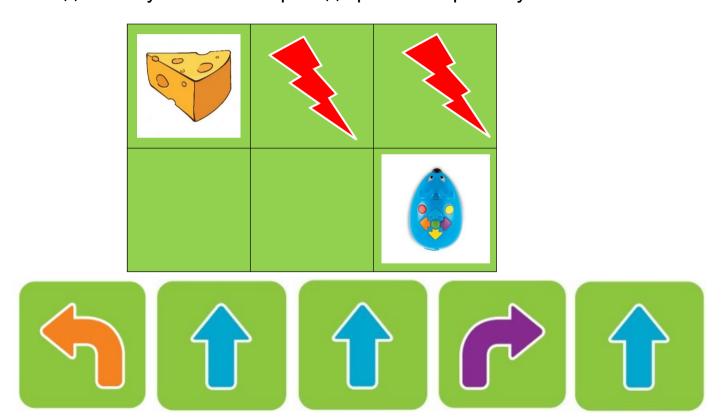


Выполнение задания с условием: «Какого действия не хватает?»





Выполнение задания с условием: «Приведи робота к финишу»





Проведение муниципального конкурса среди воспитанников дошкольных образовательных учреждений по направлению «алгоритмика»

"ДРАКОНчик"

Цель — раскрытие интеллектуально-творческого и инженерно-технического потенциала учащихся, формирование креативного мышления и нестандартного подхода к поиску путей решения поставленных целей и задач с помощью использования цифровых технологий, развитие научно-технических навыков, повышение мотивации дошкольников к техническому программированию и алгоритмике.

Командный зачёт

Команда представляет проект по теме соревнований. Проект создаётся с использованием одного из алгоритмических наборов на выбор: Matatalab, Bee-Bot, Robot Mouse Activity Set, TaleBot и др. (основу инсталляции составляет алгоритмическое поле, сконструированное участниками соревнований в соответствии с задумкой проекта и темой соревнований). Инсталляция может быть дополнена изображениями, фотографиями, конструкциями из наборов Lego DUPLO или его аналогами, другими конструкторами

Индивидуальный зачёт

В данной части каждый из участников проходит следующие станции «Что пропало?», «Куда приведёт этот путь», «Составление маршрута». При прохождении данных станций каждый участник получает свои индивидуальные баллы, которые фиксируются в общем рейтинге участников



СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!